

Dans la suite, $U \subseteq \mathbb{R}^n$ ($n \geq 1$) est ouvert, $f: U \rightarrow \mathbb{R}^p$ ($p \geq 1$), et $a \in U$. On note $\langle \cdot, \cdot \rangle$ le produit scalaire sur $\mathbb{R}^n$, $\|\cdot\|$ une norme sur $\mathbb{R}^n$, $B = (e_1, \dots, e_n)$ une base de $\mathbb{R}^n$, $B' = (e_1, \dots, e_p)$ une base de $\mathbb{R}^p$. On décompose f dans B' : $\forall x \in U$, $f(x) = \sum_{k=1}^p f_k(x) e_k$.

I - Définitions et premières propriétés

A - Différentielle et dérivée directionnelle

^[G]₃₂₃ Def 1: On dit que f est différentiable en a s'il existe $u_a \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p)$ telle que $\frac{1}{\|h\|} \|f(a+h) - f(a) - u_a(h)\| \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$. Dans ce cas, u_a est unique: on l'appelle différentielle de f en a , et on la note $df(a)$. Si f est différentiable en tout point de U , alors on dit que f est différentiable sur U , et on dispose de $df: U \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p)$, $a \mapsto df(a)$.

^[G]₃₂₃ Ex 2: Si $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p$, alors f est différentiable en a si, et seulement si f est dérivable en a ; le cas échéant, $df(a): h \mapsto h \cdot f'(a)$.

^[G]₃₂₄ Def 3: On dit que f admet une dérivée directionnelle suivant $h \in \mathbb{R}^n$ si $D_h f(a) := \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} [f(a+th) - f(a)]$ existe.

^[G]₃₂₄ Prop 4: Si f est différentiable en a , alors f admet une dérivée directionnelle en a suivant tout vecteur. Plus précisément: $\forall h \in \mathbb{R}^n$, $D_h f(a) = df(a)(h)$.

^[G]₃₂₄ Prop 5: Si f est différentiable en a , alors f est continue en a .

^[G]₃₂₇ Thm 6 (inégalité des accroissements finis): Soit $(a, b) \in U^p$ tel que $[a, b] \subseteq U$. Si f est continue sur $[a, b]$ et différentiable sur $]a, b[$, alors:

$$\|f(b) - f(a)\| \leq \sup_{c \in]a, b[} \|df(c)\| \cdot \|b - a\|$$

Ex 7: $f: (x, y) \mapsto x^2 + y^2$ est en tout point différentiable, et $\forall a \in \mathbb{R}^2$, $df(a) = 2\langle a, \cdot \rangle$.

B - Opérations sur les applications différentiables, exemples

Prop 8: Si $B: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^p$ est bilinéaire, alors elle est différentiable en tout point, et $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$, $\forall (h, k) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$, $dB(a, b)(h, k) = B(h, b) + B(a, k)$.

Ex 9: $\varphi: (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mapsto xy$ est bilinéaire, et $d\varphi(a, b)(h, k) = hb + ak$.

Ex 10: Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. L'application $u: (x, y) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \mapsto \langle Ax, y \rangle$ est bilinéaire, et $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$, $\forall (h, k) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$, $du(a, b)(h, k) = \langle Ah, b \rangle + \langle Aa, k \rangle$.

Prop 11: Si f et $g: U \rightarrow \mathbb{R}^p$ sont différentiables en a , alors pour tout $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$, $\alpha f + \beta g$ est différentiable en a , et $d(\alpha f + \beta g)(a) = \alpha df(a) + \beta dg(a)$.

Prop 12: Soient $V \subseteq f(U)$ ouvert et $g: V \rightarrow \mathbb{R}^d$. Si f est différentiable en a et g en $f(a)$, alors $g \circ f$ est différentiable en a , et $d(g \circ f)(a) = dg(f(a)) \circ df(a)$.

Ex 13: Si $f, g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ sont différentiables en a , alors fg est différentiable en a , et $d(fg)(a) = d(\varphi \circ (f, g))(a) = f \cdot dg(a) + g \cdot df(a)$ (φ donnée en Ex 9).

C - Dérivées partielles d'ordre 1, classe C^1

^[G]₃₂₅ Def 14: On dit que f admet en a une j^{e} dérivée partielle dans B si f admet une dérivée suivant e_j , que l'on note plutôt $\frac{\partial f}{\partial e_j}(a)$ ou $\partial_j f(a)$.

^[G]₃₂₅ Req 15: Si f est différentiable en a , alors f admet des dérivées partielles, mais la réciproque est fautive: considérer $f: (x, y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\} \mapsto \frac{xy}{x^2 + y^2}$, $(0, 0) \mapsto 0$.

Notation: lorsque $x = \sum_{k=1}^n x_k e_k$, on note $\frac{\partial f}{\partial x_j}(x) = \frac{\partial f}{\partial e_j}(x)$, qui se calcule en considérant les x_i , $i \neq j$ comme constants, et en dérivant la fonction de x_j .

^[G]₃₂₇ Def 16: Si f admet en a des dérivées partielles suivant chaque e_j , alors on définit la (matrice) jacobienne de f en a : $Jac_a(f) = (\partial_j f_i(a))_{1 \leq i \leq p, 1 \leq j \leq n}$. Pour tout $h \in \mathbb{R}^n$, $df(a)(h) = Jac_a(f) \cdot (e_i^*(h))_{1 \leq i \leq n}$.

^[G]₃₂₇ Prop 17 (règle de la chaîne): Sous les hypothèses de Prop 12, $Jac_a(g \circ f) = Jac_{f(a)}(g) \times Jac_a(f)$, i.e. $\frac{\partial (g \circ f)_i}{\partial e_j}(a) = \sum_{k=1}^n \frac{\partial g_i}{\partial e_k}(f(a)) \times \frac{\partial f_k}{\partial e_j}(a)$.

^[G]₃₂₃ Def 18: On dit que f est de classe C^1 sur U si f est différentiable sur U et si df est continue sur U .

^[G]₃₂₅ Prop 19: Les dérivées partielles (d'ordre 1) dans B existent et sont continues sur U si, et seulement si f est de classe C^1 sur U .

II - Ordre supérieur - Étude locale

A - Différentielle et dérivées partielles d'ordre supérieur

[R] 233 Def 20: On dit que f est deux fois différentiable en a si f est différentiable sur U et si df est différentiable en a . On note alors $d^2f(a) := d(df)(a)$. On dit que f est k fois différentiable en a si f est $k-1$ fois différentiable sur U et si $d^{k-1}f$ est différentiable en a .

[R] 234 Rq 21: Si f est deux fois différentiable sur U , alors on dispose de $d^2f: U \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p)) \simeq \mathcal{L}_2(\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p)$, $a \mapsto d^2f(a)$. Ainsi, $d^2f(a)$ s'identifie à une forme bilinéaire sur $\mathbb{R}^n$.

[R] 234 Def 22: Sous réserve d'existence, on appelle dérivées partielles d'ordre 2 de f dans $\mathcal{B}$ en a les vecteurs $\frac{\partial^2 f}{\partial e_i \partial e_j}(a) := \frac{\partial}{\partial e_i} \left[\frac{\partial f}{\partial e_j} \right](a)$ ($1 \leq i, j \leq n$). On appelle dérivées partielles d'ordre k de f dans

$\mathcal{B}$ en a les vecteurs $\frac{\partial^k f}{\partial e_{i_1} \dots \partial e_{i_k}}(a) := \frac{\partial}{\partial e_{i_1}} \left[\frac{\partial^{k-1} f}{\partial e_{i_2} \dots \partial e_{i_k}} \right](a)$ ($1 \leq k \leq n$, $1 \leq i_1, \dots, i_k \leq n$)

[R] 236 Rq 23: En général, $\frac{\partial^2 f}{\partial e_i \partial e_j}(a) \neq \frac{\partial^2 f}{\partial e_j \partial e_i}(a)$: considérer la fonction de Rq 15.

Prop 24: Prop 19 reste vraie en remplaçant 1 par k , pour tout $k \geq 1$.

[R] 234 Thm 25 (de SCHWARZ): Si f est deux fois différentiable en a , alors:
$$\forall (i, j) \in [1, n]^2, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial e_i \partial e_j}(a) = \frac{\partial^2 f}{\partial e_j \partial e_i}(a)$$

DEV 1: Différentielle de l'exponentielle matricielle.

B - Étude locale

[G] 341 Thm 26 (d'inversion locale): Si $f \in C^1(U, \mathbb{R}^n)$ et si $df(a)$ est inversible, alors il existe un voisinage $V \subseteq U$ de a tel que f induit une bijection de V dans $f(V)$ de réciproque C^1 .

[R] 208 Ex 27: Définition locale d'un logarithme matriciel.

[R] 344 Thm 28 (des fonctions implicites): Soient $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$ un ouvert, $(a, b) \in \Omega$ et $f \in C^1(\Omega, \mathbb{R}^m)$. Si $f(a, b) = 0$ et si $f(a, \cdot)$ est différentiable en b , de différentielle inversible, alors il existe des voisinages U de a et V de b tels que $U \times V \subseteq \Omega$, et une unique application $\varphi \in C^1(U, V)$

telle que: $\{(x, y) \in U \times V \mid f(x, y) = 0\} = \{(x, \varphi(x)) \mid x \in U\}$.

Ex 29: Détermination des équations d'état d'un système thermodynamique qui satisfait la loi des gaz parfaits: $f(P, V, T) = PV - nRT = 0$.

[R] 236 Thm 30 (formule de TAYLOR): Si f est k fois différentiable en a , alors $\forall h \in U$,
$$f(a+h) = \sum_{j=0}^k \frac{1}{j!} d^j f(a) \underbrace{(h) \dots (h)}_{j \text{ fois}} + o(\|h\|^k) = \sum_{j=0}^k \left(\sum_{i=1}^n h_i \frac{\partial}{\partial e_i} \right)^j [f](a) + o(\|h\|^k)$$

[R] 238 Thm 31 (formule de TAYLOR avec reste intégral): Si $f \in C^{k+1}(U, \mathbb{R}^n)$, alors pour tout $h \in \mathbb{R}^n$ tel que $[a, a+h] \subseteq U$,
$$f(a+h) = \sum_{j=0}^k \frac{1}{j!} d^j f(a) \underbrace{(h) \dots (h)}_{j \text{ fois}} + \int_0^1 \frac{(1-t)^k}{k!} d^{k+1} f(a+th) \underbrace{(h) \dots (h)}_{k+1 \text{ fois}} dt$$

III - Cas des fonctions à valeurs dans $\mathbb{R}$

Dans toute cette partie, on suppose que $f: U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ est différentiable en a .

A - Gradient, hessienne

[G] 324 Def 32: On appelle gradient de f en a l'unique vecteur $\nabla f(a) \in \mathbb{R}^n$ tel que $df(a) = \langle \cdot, \nabla f(a) \rangle$.

[G] 325 Prop 33: $df(a) = \sum_{k=1}^n \frac{\partial f}{\partial e_k}(a) e_k^*$ et si $\mathcal{B}$ est orthonormale, $\nabla f(a) = \sum_{k=1}^n \frac{\partial f}{\partial e_k}(a) e_k$.

À partir de maintenant, sauf mention contraire, $f \in C^2(U, \mathbb{R})$.

[R] 234 Def 34: On appelle (matrice) hessienne de f en a la matrice $\text{Hess}_a(f) = \left(\frac{\partial^2 f}{\partial e_i \partial e_j}(a) \right)_{1 \leq i, j \leq n}$.

Rq 35: D'après le théorème de SCHWARZ, $\text{Hess}_a(f)$ est symétrique. C'est la matrice de la forme bilinéaire $d^2f(a)$ dans $\mathcal{B}$. Pour tout $(h, k) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$, $d^2f(a)(h, k) = {}^t(e_i^*(h)) \cdot \text{Hess}_a(f) \cdot (e_i^*(k))_{1 \leq i \leq n}$.

Ex 36: Expression du laplacien en coordonnées polaires $[\varphi: (r, \theta) \mapsto (r \cos(\theta), r \sin(\theta))]$:

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 (f \circ \varphi)}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial (f \circ \varphi)}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 (f \circ \varphi)}{\partial \theta^2}$$

B - Optimisation

[G] 336 Def 37: On dit que a est un point critique si $df(a) = 0_{\mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})}$.

[G] 335 Thm 38: Si f admet un maximum (resp. un minimum) local en a , alors a est un point critique, et $\text{Hess}_a(f)$ est négative (resp. positive).

- La réciproque est vraie si on suppose en plus $\text{Hess}_a(f)$ définie.
- Si a est un point critique et si $\text{Hess}_a(f)$ admet deux valeurs propres de signes strictement opposés, alors a est un point-selle.

FIGURE

Ex 39: Si $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, alors on retrouve un résultat bien connu:

- Si $f'(a) = 0$ et $f''(a) > 0$ (resp. $f''(a) < 0$), alors f admet un minimum (resp. un maximum) local en a .
- Si $f'(a) = f''(a) = 0$ et $f'''(a) \neq 0$, alors a est un point d'inflexion.

[BMP]
24-32

Ex 40: Soient $A \in S_n^{++}(\mathbb{R})$ et $b \in \mathbb{R}^n$. La solution de $Ax = b$ est le minimum global de $J: x \mapsto \frac{1}{2} \langle Ax | x \rangle - \langle b | x \rangle$.

[R]
372

Thm 41 (des extrema liés): Soit $(f, g_1, \dots, g_r) \in C^1(U, \mathbb{R})^{r+1}$, posons $\Gamma = \{x \in U \mid g_1(x) = \dots = g_r(x) = 0\}$. Si $f|_\Gamma$ admet un extremum local en $a \in \Gamma$, et si $(dg_1(a), \dots, dg_r(a))$ est libre, alors il existe des réels $\lambda_1, \dots, \lambda_r$, appelés multiplicateurs de LAGRANGE, tels que $df(a) = \sum_{k=1}^r \lambda_k dg_k(a)$.

[R]
413

DEV 2: Existence d'une trajectoire fermée à 3 rebonds sur un billard elliptique.

Pg 42: Ce théorème permet de ramener la recherche d'un extremum local en dimension n sous r contraintes à la résolution du système carré $n+r$:

$$\left\{ \forall i \in [1, n], \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = \sum_{k=1}^r \lambda_k \frac{\partial g_k}{\partial x_i}(a) \quad ; \quad g_1(a) = \dots = g_r(a) = 0. \right.$$

[R]
127

Prop 43: Supposons U convexe.

- Si f est différentiable sur U , alors f est convexe si, et seulement si: $\forall (x, y) \in U^2, f(y) - f(x) \geq df(x)(y - x)$

[R]
329

- Si f est deux fois différentiable sur U , alors f est convexe si, et seulement si pour tout $a \in U$, $\text{Hess}_a(f)$ est (symétrique) positive.

[R]
381

Prop 44: Si U est convexe, si f est convexe, et si a est un point critique, alors f admet en a un minimum global sur U .

IV - Cas des fonctions du plan: holomorphie

On suppose que $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$. On note u et v les applications coordonnées de f dans la base canonique: $f = (u, v)$. Soit $z \in \mathbb{R}^2$.

Def 45: On dit que f est holomorphe en z_0 si f est différentiable en z_0 et vérifie la condition de CAUCHY - RIEHMANN: $\frac{\partial u}{\partial x}(z) = \frac{\partial v}{\partial y}(z)$ et $\frac{\partial u}{\partial y}(z) = -\frac{\partial v}{\partial x}(z)$.

Le cas échéant, on pose $f'(z) := \frac{\partial f}{\partial z}(z) = \left(\frac{\partial u}{\partial x}(z), \frac{\partial v}{\partial x}(z) \right)$.

Prop 46: Si f est différentiable en z , alors $\forall h = (h_x, h_y) \in \mathbb{R}^2$, $df(z)(h) = \langle \partial_z f(z), h \rangle + \langle \partial_{\bar{z}} f(z), \bar{h} \rangle$ où $\bar{h} = (h_x, -h_y)$, $\partial_z f(z) = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial f}{\partial x}(z), -\frac{\partial f}{\partial y}(z) \right)$ et $\partial_{\bar{z}} f(z) = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial f}{\partial x}(z), \frac{\partial f}{\partial y}(z) \right)$.

Prop 47: f est holomorphe en z_0 si, et seulement si f est différentiable en z_0 et $\partial_{\bar{z}} f(z_0) = 0$. Le cas échéant, $f'(z_0) = \partial_z f(z_0)$.

Def 48: Soit $\gamma = (\gamma_x, \gamma_y): [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ un arc paramétré de classe C^1 .

On définit l'intégrale de f le long de γ comme $\int_\gamma f(z) dz = \int_a^b f(\gamma(t)) \gamma'(t) dt$.

Thm 49 (formule de CAUCHY): Soient $U \subseteq \mathbb{R}^2$ ouvert, $a \in \mathbb{R}^2$ et $R > 0$ tels que $\bar{B}(a, R) \subseteq U$. Supposons f holomorphe sur U .

$$f(a) = \frac{1}{2\pi} \int_\gamma \frac{f(z)}{z-a} dz \quad \text{où } \gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$t \mapsto a + R(\cos t, \sin t)$$

Thm 50: Si f est holomorphe en z_0 , alors f est infiniment différentiable en z_0 .

RÉFÉRENCES

[G] Les maths en tête - Analyse [3^e édition] (Xavier Gourdon)

[R] Petit guide du calcul différentiel à l'usage de la licence et de l'agrégation [3^e édition revue et corrigée] (François Rouvière)

[BMP] Objectif agrégation

[T] Analyse complexe pour la licence 3 [2^e édition] (Patrice Tauvel)

FIGURE : Extrema, point-selle

