

Dans cette leçon, K désigne un corps, K désigne $\mathbb{R}$ ou $\mathbb{C}$, et E est un K -espace vectoriel de dimension finie $n \geq 1$.

On fixe une base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de E .

I - Les notions de déterminants

A - Des formes multilinéaires au déterminant d'une famille de vecteurs

Def 1: Une forme k -linéaire sur E est une application $\varphi: E^k \rightarrow K$ telle que pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, pour tout $(x_1, \dots, x_k) \in E^k$, $\varphi(x_1, \dots, x_{i-1}, \cdot, x_{i+1}, \dots, x_k)$ est linéaire. On note $\otimes^k E^*$ l'ensemble des formes k -linéaires sur E .

Prop 2: $(e_{i_1}^* \otimes \dots \otimes e_{i_k}^*)_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$ est une base de $\otimes^k E^*$, où pour $(x_1, \dots, x_k) \in E^k$, $e_{i_1}^* \otimes \dots \otimes e_{i_k}^*(x_1, \dots, x_k) = e_{i_1}^*(x_1) \dots e_{i_k}^*(x_k)$.

Def 3: Une forme k -linéaire alternée est une forme k -linéaire $\varphi \in \otimes^k E^*$ telle que $\forall \sigma \in \mathcal{S}_k$, $\forall (x_1, \dots, x_k) \in E^k$, $\varphi(x_{\sigma(1)}, \dots, x_{\sigma(k)}) = \varepsilon(\sigma) \varphi(x_1, \dots, x_k)$. On note $\Lambda^k E^*$ l'espace des formes k -linéaires alternées sur E .

Prop 4: $(e_{i_1}^* \wedge \dots \wedge e_{i_k}^*)_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$ est une base de $\Lambda^k E^*$, où pour $(x_1, \dots, x_k) \in E^k$, $e_{i_1}^* \wedge \dots \wedge e_{i_k}^*(x_1, \dots, x_k) = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_k} \varepsilon(\sigma) e_{i_1}^*(x_{\sigma(1)}) \dots e_{i_k}^*(x_{\sigma(k)})$.

Cor 5: $\dim(\Lambda^k E^*) = \binom{n}{k}$.

Def 6: On appelle déterminant dans la base $\mathcal{B}$ l'unique forme n -linéaire alternée $\det_{\mathcal{B}}$ sur E vérifiant $\det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}) = 1$. (La famille $(\det_{\mathcal{B}})$ est une base de $\Lambda^n E^*$.)

Prop 7: $\forall (x_1, \dots, x_n) \in E^n$, $\det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \varepsilon(\sigma) e_1^*(x_{\sigma(1)}) \dots e_n^*(x_{\sigma(n)})$.

Cor 8: Soient $\varphi \in \Lambda^n E^*$ et $\mathcal{B}'$ une autre base de E . On a $\varphi = \varphi(\mathcal{B}) \det_{\mathcal{B}}$, en particulier on a donc $\det_{\mathcal{B}'} = \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}) \det_{\mathcal{B}}$.

Prop 9: Soit $(x_1, \dots, x_n) \in E^n$. Sont équivalentes:

1. $(x_1, \dots, x_n)$ est liée
2. Pour toute base $\mathcal{B}$ de E , $\det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) = 0$
3. Il existe une base $\mathcal{B}$ de E telle que $\det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) = 0$.

B - Déterminant d'une matrice carrée, d'un endomorphisme

Soient $u \in \mathcal{L}(E)$ et $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \mathcal{M}_n(K)$

Def 10: Si $C_1, \dots, C_n$ sont les colonnes de A , alors:

$$\det(A) := \det_{\mathcal{E}}(C_1, \dots, C_n) = \frac{1}{n!} \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \varepsilon(\sigma) a_{1, \sigma(1)} \dots a_{n, \sigma(n)}$$

où $\mathcal{E}$ désigne la base canonique de K^n .

Prop 11: Soient $\lambda \in K$ et $B \in \mathcal{M}_n(K)$.

1. $\det(A)$ ne change pas si ajoute à une colonne une combinaison linéaire des autres colonnes.
2. $\det(A) = \det(A) \mid$ 3. $\det(\lambda A) = \lambda^n \det(A) \mid$ 4. $\det(AB) = \det(A) \det(B)$
5. $A \in GL_n(K) \Leftrightarrow \det(A) \neq 0$ (auquel cas $\det(A^{-1}) = \det(A)^{-1}$).

Def 12: Le déterminant de u , défini par:

$$\det(u) = \det_{\mathcal{B}}(u(e_1), \dots, u(e_n)) = \det(\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u))$$

ne dépend pas du choix de $\mathcal{B}$.

C - Propriétés analytiques

Prop 13: $A \mapsto \det(A)$ est polynomiale en les coefficients de A (relativement à la base canonique de $\mathcal{M}_n(K)$), donc lisse.

Cor 14: $GL_n(K)$ est ouvert dans $\mathcal{M}_n(K)$, et $SL_n(\mathbb{R})$ est fermé.

Prop 15: $\forall X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \forall H \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), d(\det)(X)(H) = \text{tr}({}^t \text{Com}(X) H)$, où $\text{Com}(X)$ est rappelée dans le paragraphe II.B.

[Go] 141 -142

[Go] 142

[Go] 142

[Go] 142

[Rv] 83

[Rv] 83

II - Calcul pratique d'un déterminant

A - Cas simples, pivot de Gauss

[Go] 142 Notation 16 : Si $A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & \dots & a_{1,n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n,1} & \dots & a_{n,n} \end{pmatrix}$, alors on note $\det(A) = \begin{vmatrix} a_{1,1} & \dots & a_{1,n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n,1} & \dots & a_{n,n} \end{vmatrix}$.

[Gr] 106 Prop 17 : $\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc$

$\begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ i & j & k \end{vmatrix} = aek + bfi + djc - cei - fja - bdk$ (règle de Sarrus)

FIGURE 1

[Go] 142 Lemme 18 : Si $A = (a_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$ est triangulaire, alors $\det(A) = a_{1,1} \cdot a_{2,2} \cdot \dots \cdot a_{n,n}$.

Appli 19 (pivot de Gauss) : Pour calculer le déterminant d'une matrice, on peut la transformer en une matrice triangulaire par des opérations élémentaires sur les lignes et les colonnes :

- la transvection $(C_i \leftarrow C_i + \lambda C_j)$ ne change pas le déterminant,
- la permutation $(C_i \leftrightarrow C_j)$ change le signe du déterminant,
- la dilatation $(C_i \leftarrow \alpha C_i)$ change le déterminant d'un facteur α .

Ex 20 : $\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1$

[Go] 142 Thm 21 : Le déterminant d'une matrice triangulaire par blocs est égal au produit des déterminants des blocs diagonaux.

B - Mineurs, cofacteurs et développements

Soit $A = (a_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} \in \mathcal{M}_n(K)$

[Go] 142 Def 22 : Soit $(i,j) \in \llbracket 1,n \rrbracket^2$.

On appelle mineur d'indice (i,j) de A le déterminant de la matrice extraite de A en supprimant sa i^e ligne et sa j^e colonne. On note $\Delta_{i,j}$ ce mineur.

On appelle cofacteur d'indice (i,j) de A la quantité $A_{i,j} = (-1)^{i+j} \Delta_{i,j}$

On appelle comatrice de A la matrice $\text{Com}(A) = (A_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$.

Thm 23 (Formules de développement d'un déterminant) :

par rapport à la i^e ligne : $\det(A) = \sum_{j=1}^n a_{i,j} A_{i,j}$

par rapport à la j^e colonne : $\det(A) = \sum_{i=1}^n a_{i,j} A_{i,j}$

Ex 24 : $\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 0 \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} - 0 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} + (-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 - 0 + 0 = 1$

Thm 25 (formule de la comatrice) : $A \cdot {}^t \text{Com}(A) = {}^t \text{Com}(A) \cdot A = \det(A) I_n$.

C - Déterminants remarquables

Ex 26 (déterminant circulant) : Pour tout $(a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{C}^n$,

$$\begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 & \dots & a_n \\ a_n & a_1 & a_2 & \dots & a_{n-1} \\ a_{n-1} & a_n & a_1 & \dots & a_{n-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_2 & a_3 & a_4 & \dots & a_1 \end{vmatrix} = \prod_{k=1}^n P(\omega^k) \quad \text{où } \omega = e^{\frac{2i\pi}{n}} \text{ et } P = \sum_{i=0}^{n-1} a_{i+1} X^i.$$

Appli 27 : Soient $z_1, \dots, z_n$ des complexes qui sont les affixes des points $M_1, \dots, M_n$. On définit une suite de polygones du plan comme suit :

$P_0 = M_1 \dots M_n$

Pour $n \geq 1$, P_n est le polygone dont les sommets sont les milieux des arêtes de P_{n-1} .

Alors $(P_n)_n$ converge vers l'isobarycentre de P_0 .

FIGURE 2

DEV 1

Ex 28 (déterminant de VANDERMONDE) : Pour tout $(a_1, \dots, a_n) \in K^n$,

$$\begin{vmatrix} 1 & a_1 & a_1^2 & \dots & a_1^{n-1} \\ 1 & a_2 & a_2^2 & \dots & a_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & a_n & a_n^2 & \dots & a_n^{n-1} \end{vmatrix} = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (a_i - a_j)$$

[Go] 143

[Go] 143

[Go] 153

[IP] 388

[IP] 388

[G] 143

III - Applications des déterminants...

A - ... en algèbre linéaire

Rq 29: On étend la formule explicite du déterminant au cas des matrices à coefficients dans un anneau intègre A . Si $M \in M_n(A)$, alors $\det(M) \in A$, et par plongement de A dans $\text{Frac}(A)$, les propriétés déjà vues restent vraies.

Def 36: $\blacktriangleright$ Le polynôme caractéristique de $A \in M_n(K)$ est $\chi_A = \det(XI_n - A)$.
 $\blacktriangleright$ Le polynôme caractéristique d'un endomorphisme est celui de sa matrice dans n'importe quelle base.

Prop 31: $\blacktriangleright \forall A \in M_n(K), S_p(A) = \chi_A^{-1}(\{0\})$.
 $\blacktriangleright \forall (A, B) \in M_n(C), \chi_{AB} = \chi_{BA}$

Thm 32 (de CAYLEY - HAMILTON): $\forall A \in M_n(K), \chi_A(A) = 0$.

Thm 33 (systèmes de CRAMER): Soient $A \in GL_n(K)$ et $B \in K^n$. On note $A_1, \dots, A_n$ les colonnes de A . La solution de $AX = B$ est donnée par $X = (x_1, \dots, x_n)$ où:

$$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, x_i = \frac{\det(A_1, \dots, A_{i-1}, B, A_{i+1}, \dots, A_n)}{\det(A)}$$

B - ... en calcul intégral

Thm 34 (de changement de variable) [admis]: Soient U et V deux ouverts de $\mathbb{R}^n$, et $\varphi: U \rightarrow V$ un C^1 -difféomorphisme. Pour toute fonction $f: V \rightarrow \mathbb{R}^+$ borélienne,

$$\int_U f \circ \varphi(u) \cdot |\det(d\varphi(u))| du = \int_V f(v) dv$$

Appli 35: $\forall \alpha > 0, \int_{\mathbb{R}} e^{-\alpha x^2} dx = \sqrt{\frac{\pi}{\alpha}}$.

Thm 36: Notons λ la mesure de LEBESGUE sur $\mathbb{R}^n$. Pour tous $X \subseteq \mathbb{R}^n$ mesurable et $u \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$, $\lambda(u(X)) = |\det(u)| \cdot \lambda(X)$.

Cor 37: Soit $(v_1, \dots, v_n) \in \mathbb{R}^n$, notons $\mathcal{P}(v_1, \dots, v_n) = \left\{ \sum_{i=1}^n \lambda_i v_i : 0 \leq \lambda_i \leq 1 \right\}$ le parallélotope engendré par $v_1, \dots, v_n$. On a $\lambda(\mathcal{P}(v_1, \dots, v_n)) = |\det(v_1, \dots, v_n)|$. **FIGURE 3**

C - ... en géométrie

Dans ce paragraphe, $(E, \langle \cdot | \cdot \rangle)$ est un K -espace préhilbertien.

Def 38: Soit $(x_1, \dots, x_n) \in E^n$. On appelle matrice de GRAM de $x_1, \dots, x_n$ la matrice $M_G(x_1, \dots, x_n) = (\langle x_i | x_j \rangle)_{1 \leq i, j \leq n}$, et déterminant de GRAM de $x_1, \dots, x_n$ son déterminant $G(x_1, \dots, x_n)$.

Thm 39: Soient F un sous-espace vectoriel de E , et $B = (e_1, \dots, e_n)$ une base de F .

$$\forall x \in E, d(x, F)^2 = \frac{G(e_1, \dots, e_n, x)}{G(e_1, \dots, e_n)}$$

Thm 40 (inégalités de HADAMARD):

$$1^\circ \forall (x_1, \dots, x_n) \in E^n, G(x_1, \dots, x_n) \leq \|x_1\|^2 \dots \|x_n\|^2$$

$$2^\circ \forall (x_1, \dots, x_n) \in (\mathbb{C}^n)^n, |\det(x_1, \dots, x_n)| \leq \|x_1\|_2 \dots \|x_n\|_2$$

De plus, dans les deux points, il y a égalité si, et seulement si, $(x_1, \dots, x_n)$ est orthogonale.

DEV 2

FIGURE 1: Règle de SARRUS

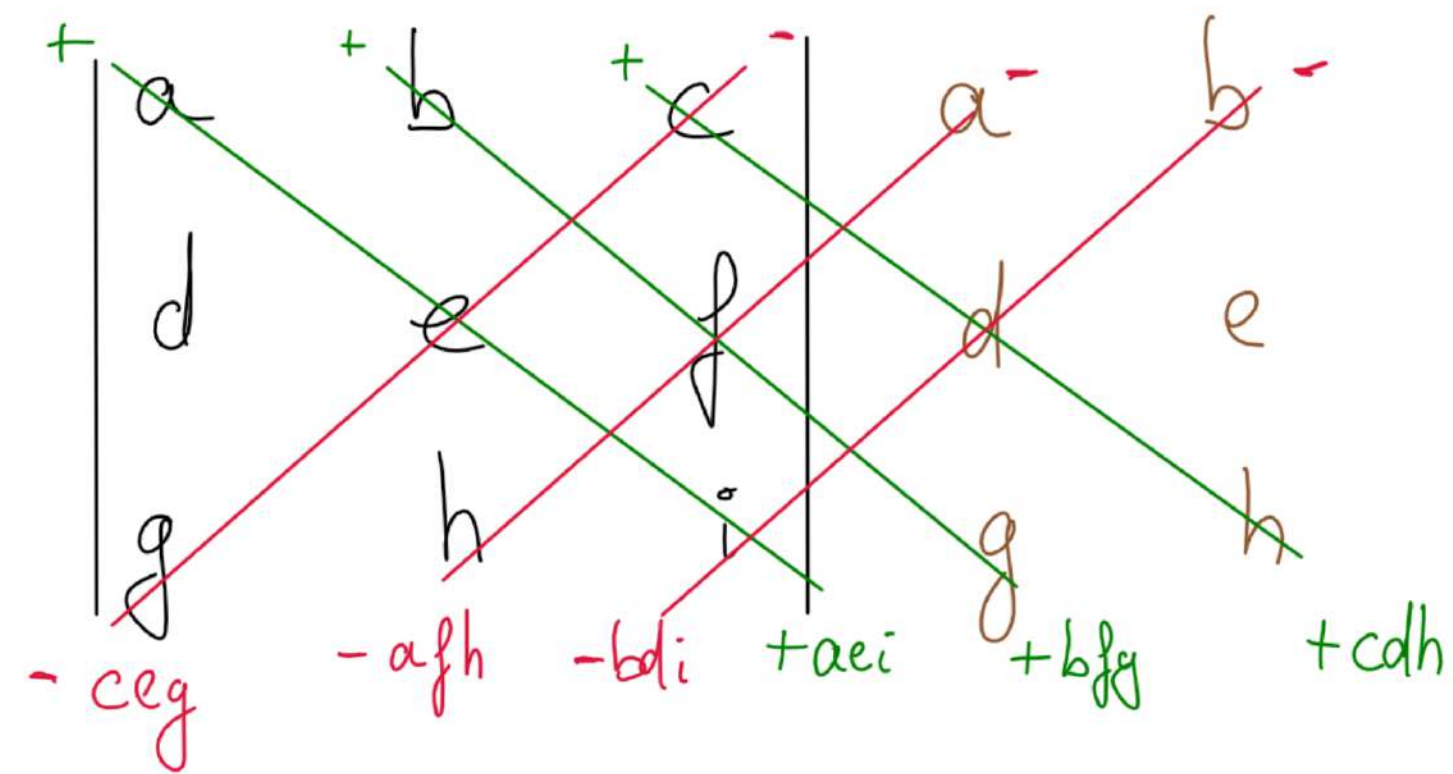
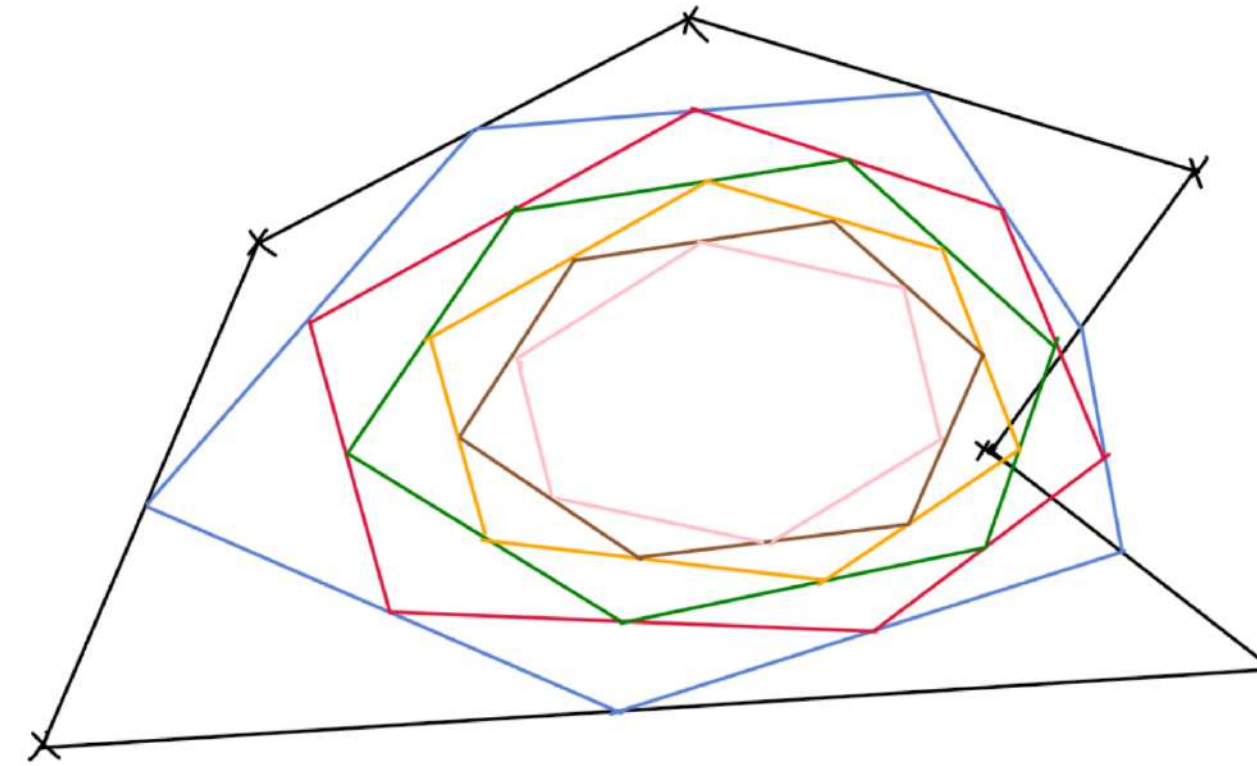


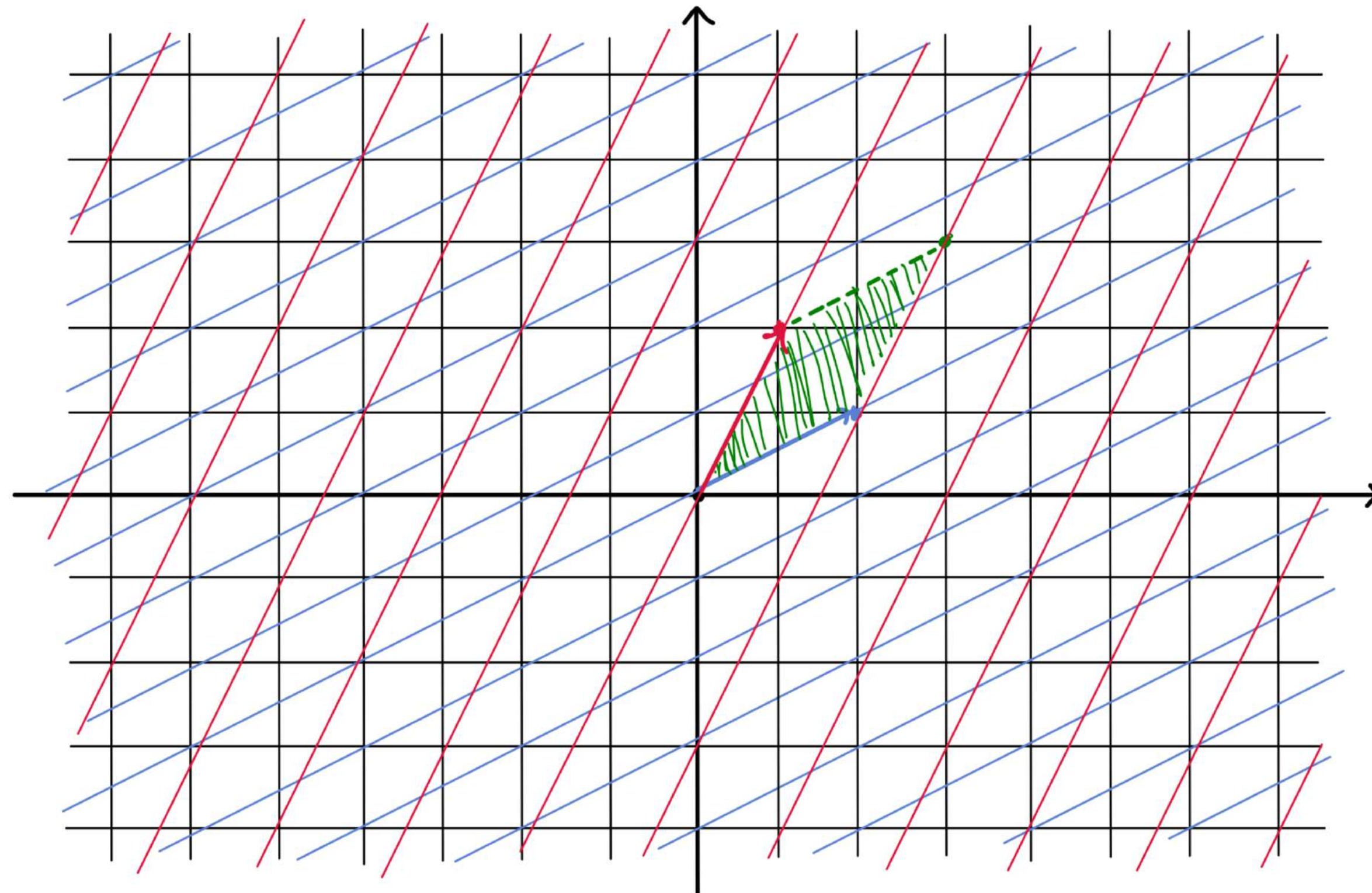
FIGURE 2: Suite de polygones



RÉFÉRENCES

- [Go]: Les maths en tête - Algèbre et Probabilités
(Xavier Gourdon) [3^e édition]
- [Gr]: Algèbre linéaire
(Joseph Grifone) [6^e édition, 2^e version]
- [R]: Petit guide du calcul différentiel
(François Rouvière) [4^e édition]
- [IP]: L'oral à l'agrégation de mathématiques
(Lucas Issenmann, Timothée Pecatte)
- [M²]: Algèbre linéaire. Réduction des endomorphismes.
(Roger Mansuy, Rached Mneimne) [3^e édition]
- [C]: Carnet de voyage en Algèbre
(Philippe Caldero, Marie Peronnier)
- [BMP]: Objectif Agrégation [2^e édition]
(Vincent Beck, Jérôme Malick, Gabriel Peyré)
- [BP]: Théorie de l'intégration
(Marc Briane, Gilles Pages) [7^e édition]

FIGURE 3: Lien entre volume et déterminant



$$\mathbb{R}^2 \mapsto \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \mathbb{R}^2$$

$$\hookrightarrow \text{parallelogramme} = |2 \times 2 - 1 \times 1| \times \boxed{\text{unit square}} = 3 \times \boxed{\text{unit square}}$$