

XXI.1

[Rom]

Soit K corps, E un K -espace vectoriel de dimension n , $u \in \text{End}(E)$ et $A \in M_n(K)$.

I] Endomorphismes triangulisables

1] Notion de triangualisabilité

Définition 1: On dit que u est triangualisable s'il existe une base $\mathcal{B}$ de E dans laquelle $M_{\mathcal{B}\mathcal{B}}(u)$ est triangulaire.

On dit que A est triangualisable si A est semblable à une matrice triangulaire.

Proposition 2: Si A est triangualisable semblable à T triangulaire, alors les coefficients diagonaux de T sont les valeurs propres de A .

Corollaire 3: Si $A \in M_n(\mathbb{R})$ a des valeurs propres complexes non-réelles, alors A n'est pas triangualisable.

Exemple 4: Si $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$, alors $\text{Sp}(A) = \{\pm i\}$ et A n'est pas triangualisable dans $M_2(\mathbb{R})$.

Lemme 5: Si K est scindé sur K , alors il existe un hyperplan de E stable par u .

Théorème 6: u est triangualisable ssi K est scindé sur K .

Corollaire 7: Si K est algébriquement clos, alors tout endomorphisme est triangualisable.

Corollaire 8: Si $u \in \text{End}(E)$ est triangualisable, F est un sous-espace vectoriel de E stable par u , alors $u|_F$ est aussi triangualisable.

Application 9: Si u est triangualisable, alors $\text{Tr}(u) = \sum_{\lambda \in \text{Sp}(u)} \lambda$ et $\det(u) = \prod_{\lambda \in \text{Sp}(u)} \lambda$.

2] Conséquences topologiques

Remarque 10: On se donne ici une norme sur $M_n(K)$. Le choix n'est pas important puisqu'on est en dimension finie.

Notation 11: On note $T_n(K)$ l'ensemble des matrices triangualisables, $D_n(K)$ celui des matrices diagonalisables, $\mathcal{D}_n(K)$ celui des matrices à valeurs propres 2 à 2 distinctes.

Théorème 12: $T_n(\mathbb{C})$ et $\mathcal{D}_n(\mathbb{C})$ sont denses dans $M_n(\mathbb{C})$.

Théorème 13: $T_n(\mathbb{R})$ est fermé dans $M_n(\mathbb{R})$ et $\overline{\mathcal{D}_n(\mathbb{R})} = T_n(\mathbb{R})$.

Proposition 14: L'application $M_n(K) \rightarrow K[X]$ est continue.

Corollaire 15: L'application $M_n(K) \rightarrow K[X]$ n'est pas continue.

3] Méthodes de réduction de $Ax = b$

Soit $b \in K^n$. On souhaite résoudre $Ax = b$.

Théorème 16: Soit $A \in GL_n(K)$ telle que $\forall k \in [1, n]$, $\Delta_k = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & \dots & a_{kk} \end{pmatrix} \in GL_k(K)$.

Alors: $\exists L \in GL_n(K)$ triangulaire inférieure, U triangulaire supérieure avec $(u_{ii} = 1)_{i=1}^n$ tels que $A = LU$.

Théorème 17: Soit $A \in S_n^{++}(\mathbb{R})$.

Alors: $\exists B \in M_n(\mathbb{R})$ triangulaire inférieure à termes diagonaux positifs tels que $A = BB^*$.

Remarque 18: Ces factorisations requièrent de $O(n^3)$ opérations.

Définition 19: Soit $A \in GL_n(K)$. On appelle décomposition régulière de A tout couple $(R; N) \in GL_n(K) \times M_n(K)$ tel que $A = R \cdot N$.

Une méthode itérative basée sur $(R; N)$ est: $x_0 \in K^n$.

$\forall k \in \mathbb{N}$, $Nx_{k+1} = Nx_k + b$.

La méthode itérative converge si: $\forall x_0 \in K^n$, $x_n \rightarrow x$ avec $Ax = b$.

Théorème 20: Une méthode itérative converge ssi $\rho(R^{-1}N) < 1$.

Théorème 21: Soit $A \in M_n^{++}(\mathbb{C})$ et $(R; N)$ décomposition régulière de A .

Alors: $(R^* + N) \in M_n(\mathbb{C})$.

Si en plus, $(R^* + N) \in M_n^{++}(\mathbb{C})$, alors $\rho(R^{-1}N) < 1$.

XXI.1 [Rom]

II.2 [All]

VIII.1

II Endomorphismes nilpotents

1) Notion de nilpotence

Définition 22: On dit que u est nilpotent s'il existe $q \in \mathbb{N}^*$ tel que $u^q = 0$ et $u^{q-1} \neq 0$. On appelle indice de nilpotence u tel entier q .

Exemple 23: Dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, toute matrice triangulaire supérieure de sur-diagonale non-nulle et nulle partout ailleurs est nilpotente d'indice $n-1$.

Lemme 24: Soit $u \in \text{End}(E)$ nilpotente.

Abs: 0 est valeur propre de u et $\text{Tr}(u) = 0$.

Théorème 25: Si $\mathbb{K}$ est algébriquement clos,

Abs: u est nilpotent ssi 0 est la seule valeur propre de u .

Contre-exemple 26: L'hypothèse sur $\mathbb{K}$ est vitale!

$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ 0 & \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ a 0 pour seule valeur propre mais n'est pas nilpotente.

Théorème 27: Si $\mathbb{K}$ est de caractéristique nulle,

Abs: u est nilpotent ssi $\forall k \in \mathbb{N}^*, \text{Tr}(u^k) = 0$.

Application 28: (Théorème de Burnside) Soit G sous-groupe de $\text{GL}_n(\mathbb{C})$ tel que: $\exists N \in \mathbb{N}^* \forall A \in G, A^N = I_n$.

Abs: G est fini.

2) Réduction de Jordan d'un endomorphisme nilpotent

Définition 29: On appelle adjoint de u l'application ${}^t u \in \text{End}(E^*)$ telle que: $\forall \varphi \in E^*, {}^t u(\varphi) = \varphi \circ u$.

Lemme 30: Soit $u \in \text{End}(E)$ nilpotent d'ordre q .

Abs: ${}^t u \in \text{End}(E^*)$ est nilpotent d'ordre q .

Lemme 31: Soit $u \in \text{End}(E)$ nilpotent d'ordre $q \in \mathbb{N}^*$.

Abs: $\forall x \in E, u^{q-1}(x) \neq 0 \Rightarrow \mathcal{B}_{u,x} := (u^k(x))_{k=0}^{q-1}$ est libre et l'espace $F = \text{Vect}(\mathcal{B}_{u,x})$ est stable par u .

Proposition 32: Soit $u \in \text{End}(E)$ nilpotent d'ordre $q \in \mathbb{N}^*$.

Abs: $\exists \varphi \in E^* \setminus \{0\} \exists x \in E \setminus \{0\}$ $F = \text{Vect}(x, u(x), \dots, u^{q-1}(x))$ et l'orthogonal G de F de $H = \text{Vect}(\varphi, {}^t u(\varphi), \dots, {}^t u^{q-1}(\varphi))$ sont stables par u et $E = F \oplus G$.

Théorème 33: Soit $u \in \text{End}(E)$ nilpotent d'ordre $q \in \mathbb{N}^*$.

Abs: $\exists \mathcal{B} = \mathcal{B}_1 \cup \dots \cup \mathcal{B}_r$ base de E telle que chaque sous-espace vectoriel $E_i = \text{Vect}(\mathcal{B}_i)$ est stable par u et:

$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u|_{E_i}) = \begin{pmatrix} 0 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{q_i}(\mathbb{K})$ avec $q_i = \dim(E_i)$.

III Utilisation en réduction et décomposition d'endomorphismes

1) Diagonalisation par blocs triangulaires

Lemme 34: Soit $P = \prod_{k=1}^p (x - \lambda_k)^{\alpha_k}$ annulateur de u , $\forall k \in \{1, \dots, p\}$,

$N_k = \ker(u - \lambda_k \text{id})^{\alpha_k}$ est nilpotente d'indice α_k .

Abs: $\forall k \in \{1, \dots, p\}, (u - \lambda_k \text{id})|_{N_k}$ est nilpotente d'indice α_k multipliée de λ_k dans N_k .

Théorème 35: (de Jordan) Soit $u \in \text{End}(E) \setminus \{0\}$ de polynôme

caractéristique χ_u scindé: $\chi_u = (-1)^n \prod_{k=1}^p (x - \lambda_k)^{\alpha_k}$ avec les λ_k deux à deux distincts.

Abs: $\exists \mathcal{B}$ base de E $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \text{diag}(J_{\lambda_1, \alpha_1}, \dots, J_{\lambda_p, \alpha_p})$ avec $\forall k \in \{1, \dots, p\}$,

$J_k = \begin{pmatrix} \lambda_k & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_k \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{\alpha_k}(\mathbb{K})$ où $E_{\alpha_i} \in \{0, 1\}$.

Corollaire 36: Si $\mathbb{K}$ est algébriquement clos,

Abs: A est semblable à une réduite de Jordan.

Proposition 37: Un algorithme pour déterminer une forme de Jordan:

- (1) Calculer χ_A et déduire les valeurs propres et multiplicités algébriques associées
- (2) $\forall \lambda \in \text{Sp}(A)$, déterminer $E_\lambda = \ker(A - \lambda I_n)$ d'où: $\dim(E_\lambda)$ le nombre de blocs de Jordan associés à λ
- (3) Pour chaque $\vec{v}_1$ de E_λ , on construit le bloc de Jordan associé:
 - (i) Si $\vec{v}_1$ est $\vec{v}_p$ dans E_λ , on cherche $\vec{v}_2$ tq: $(A - \lambda I_n)\vec{v}_2 = \vec{v}_1$
 - (ii) Puis on cherche si $\exists \vec{v}_3$ tq: $(A - \lambda I_n)\vec{v}_3 = \vec{v}_2$
 - (iii) On arrête dès qu'il n'y a plus de solutions
 - (iv) On a la base $(\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_p)$ où la matrice A est $\lambda I_p + J$
- (4) On recommence pour $\vec{v}_1$ avec autres vecteurs de la base de E_λ
- (5) On répète pour les autres $\vec{v}_p$.

3) Décomposition de Dunford

Lemme 38: Soit $P = \prod_{k=1}^p (x - \lambda_k)^{m_k} \in K[x]$ annulateur de u et $\forall k \in [1, p]$ $N_k = \ker(u - \lambda_k \text{id})^{m_k}$.

Alors: $\forall k \in [1, p]$, le projecteur π_k de E sur N_k parallèlement à $\bigoplus_{j \neq k} N_j$ est un polynôme en u .

Théorème 39: (de Dunford) Si χ_u est scindé sur K , Alors: $\exists (d, n) \in \text{End}(E)$ d diagonalisable, n nilpotent, mod=don tels que $u = d + n$. De plus, $d, n \in K[u]$.

Corollaire 40: Si χ_A est scindé sur K . Alors: $\exists (D, N) \in \mathcal{M}_n(K)$ D diagonalisable, N nilpotent, $DN = ND$ tels que $A = D + N$. De plus, $D, N \in K[A]$.

Exemple 41: Pour $a \neq b$, la décomposition de Dunford de $\begin{pmatrix} a & c \\ 0 & b \end{pmatrix}$ n'est pas $\begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & c \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ mais $D = \begin{pmatrix} a & c \\ 0 & b \end{pmatrix}$ et $N = 0_2$ puisque D est déjà diagonalisable et $DN = ND = 0_2$.

IV) Un théorème pour les réduire tous

1) Matrice compagnon et endomorphismes cycliques

Définition 42: Soit $x \in E$. On note T_x le polynôme unitaire tel que $\langle T_x \rangle = \{P \in K[x] \mid P(u)x = 0\}$ et $E_x = \{P(u)x \mid P \in K[x]\}$

Proposition 43: E_x est un sous-espace de E de dimension $\deg(T_x)$ de base $(u^k x)_{k=0}^{\deg(T_x)-1}$.

Proposition 44: $\exists x \in E \setminus \{0\} \mid T_x = T_u$

Définition 45: On dit que u est cyclique si $\exists x \in E \setminus \{0\} \mid E_x = E$.

Proposition 46: Soit $P \in K[x]$.

Alors: $T_{u(P)} = \chi_{u(P)} = P$

Théorème 47: Soit $u \in \text{End}(E)$ cyclique.

Alors: $\exists$ base de $E \setminus \{0\}$ $\mathcal{M}_B(u) = C(T_u)$

2) Invariants de similitude et réduction de Frobenius

Théorème 48: Il existe $F_1, \dots, F_r$ sous-espaces de E stables par u tq:

- (1) $E = F_1 \oplus \dots \oplus F_r$
- (2) $\forall i \in [1, r]$, $u|_{F_i}$ est cyclique
- (3) $\forall i \in [1, r]$, $T_{u|_{F_{i+1}}} \mid T_{u|_{F_i}} = T_{u|_{F_i}}$

Les $T_{u|_{F_1}}, \dots, T_{u|_{F_r}}$ s'appellent les invariants de similitude de u et ne dépendent que de u .

Théorème 49: (de réduction de Frobenius) Soit $T_{u|_{F_1}}, \dots, T_{u|_{F_r}}$ les invariants de similitude de u .

Alors: Il existe $\mathcal{B}$ base de E telle que $\mathcal{M}_B(u) = \begin{pmatrix} C(T_{u|_{F_1}}) & & \\ & \ddots & \\ & & C(T_{u|_{F_r}}) \end{pmatrix}$ et $T_{u|_{F_1}} = T_{u|_{F_2}} = \dots = T_{u|_{F_r}} = \chi_u = \pi_1 x - x \pi_r$.

Corollaire 50: Deux endomorphismes sont semblables ssi ils ont les mêmes invariants de similitude.

Application 51: À partir de la réduction de Frobenius, on peut retrouver la réduction de Jordan d'un endomorphisme nilpotent.

Références :

[Rom] Mathématiques par l'agrégation Algèbre et Géométrie

[All] Algèbre linéaire numérique

[Isen] L'oral d'agrégation de mathématiques

[NR] No Reference ¹⁾

[GavAl] Les maths en tête Algèbre

- Roubaldi?

- Allaire

- Isenmann

- Gourdon